

RANCANG BANGUN ROBOT OTOMATIS PEMBAWA DAN PEMINDAH BOLA

Fathor Rohman, Ir. DIDIK ROSTYONO, MT

Penulisan Ilmiah, Fakultas Teknologi Industri, 2008

Universitas Gunadarma

<http://www.gunadarma.ac.id>

kata kunci : robotic

Abstraksi :

Perkembangan teknologi dewasa ini sangat pesat sekali, hal ini ditandai dengan adanya berbagai penemuan, pengembangan dan aplikasi teknologi baru yang dapat di aplikasikan didalam dunia industri maupun rumah tangga. Dengan penemuan teknologi baru ini menciptakan berbagaimacam kemudahan, keamanan dan kenyamanan bagi penggunaanya sehingga dapat menghemat waktu dan tenaga karena semua pekerjaan bisa di tangani dengan teknologi mikrokontroler. Di dalam suatu Industri banyak sekali pekerjaan manusia yang dapat di tangani oleh teknologi robot. Jadi yang tadinya pekerjaan tersebut banyak sekali membutuhkan tenaga manusia, dengan adanya teknologi robot, maka industri dapat menghemat tenaga, waktu dan uang. Pada penelitian kali ini, dicoba untuk menerapkan teknologi Mikrokontroller sebagai komponen yang dapat mengatur piranti Input dan Output serta dapat mengorganisasi kerja Sistem. Didalam rancangan Robot otomatis, terdapat tiga bagian yang dapat menggerakkan sistem, di antaranya adalah; Bagian Input yang terdiri dari sensor-sensor,joystik,limit swite ataupun swit button. Bagian proses atau kontrol. Dan bagian output yang terdiri dari Driver motor, relay, motor dan lain-lain. Proyek ini berfungsi sebagai miniatur ataupun simulasi, yang teknologinya dapat ditiru dan Diaplikasikan di dalam teknologi mesin-mesin kontrol di dalam suatu Industri.